



## ELEKTRISCHE HUBZYLINDER

### KLEINE Baureihe



#### **ATL 02**

Max. Zug- und Drucklast: 1400 N



#### **ATL 05**

Max. Zug- und Drucklast: 2000 N

### KOMPAKTE Baureihe



#### **CLA 20**

Max. Zug- und Drucklast: 2000 N



#### **CLA 25**

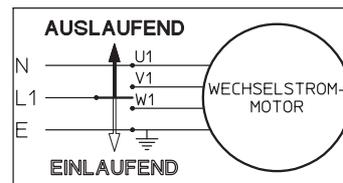
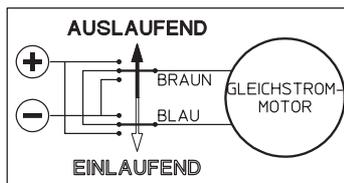
Max. Zug- und Drucklast: 4000 N

## Allgemeines

- Standard Hublängen: 100, 150, 200, 300 mm (auf Anfrage besondere Hublängen lieferbar)
- Gleichstrommotor mit Permanentmagnet IP65, Geräuschfilter EMC (Warenzeichen CE), Kabellänge: 0.3 m (ATL 02 und CLA 20), 1.5 m (ATL 05 und CLA 25)
- Wechsel- oder Drehstrommotor IP55, Isolationsklasse F
- Vorderer Befestigungskopf aus rostfreiem Stahl W.Nr.4305-DIN X 12 CrNiS 1808
- Schutzrohr aus eloxiertem Aluminium
- Gehäuse aus Aluminiumlegierung
- Auf Anfrage Elektromotoranbau um 180° drehbar (Linke Ausführung, Code LH)
- Auf Anfrage Befestigungsauge um 90° drehbar (Code RPT90°)
- Max. Einschaltdauer: die Kennwerte beziehen sich auf die Einschaltdauer (in Prozent ausgedrückt) je 10 Minuten bei max. Last und bei Umgebungstemperatur von -10°C und +40°C

	ATL 02	ATL 05	CLA 20	CLA 25
Gleichstrommotor	15 %	15 %	15 %	15 %
Wechsel- oder Drehstrommotor	15 %	15 %	15 %	30 %

- Fettgeschmiert wartungsfrei
- Elektrischer Motoranschlussplan und Hubzylinderbewegrichtung



## KLEINE Baureihe

- Gleichstrommotor 12 oder 24 V, Wechsel- oder Drehstrommotor
- Hubzylinder aus rostfreiem Stahl W.Nr.4301-DIN X 5 CrNi 1809
- Trapezspindel: Tr13.5x3 (1 gängig) oder Tr14x8 (P4)(2 gängig); auf Anfrage Tr14x12 (P4)(3 gängig) lieferbar
- Zubehör: Magnetische Endschalter (Code FCM); Lagerbock (Code SP)

## KOMPAKTE Baureihe

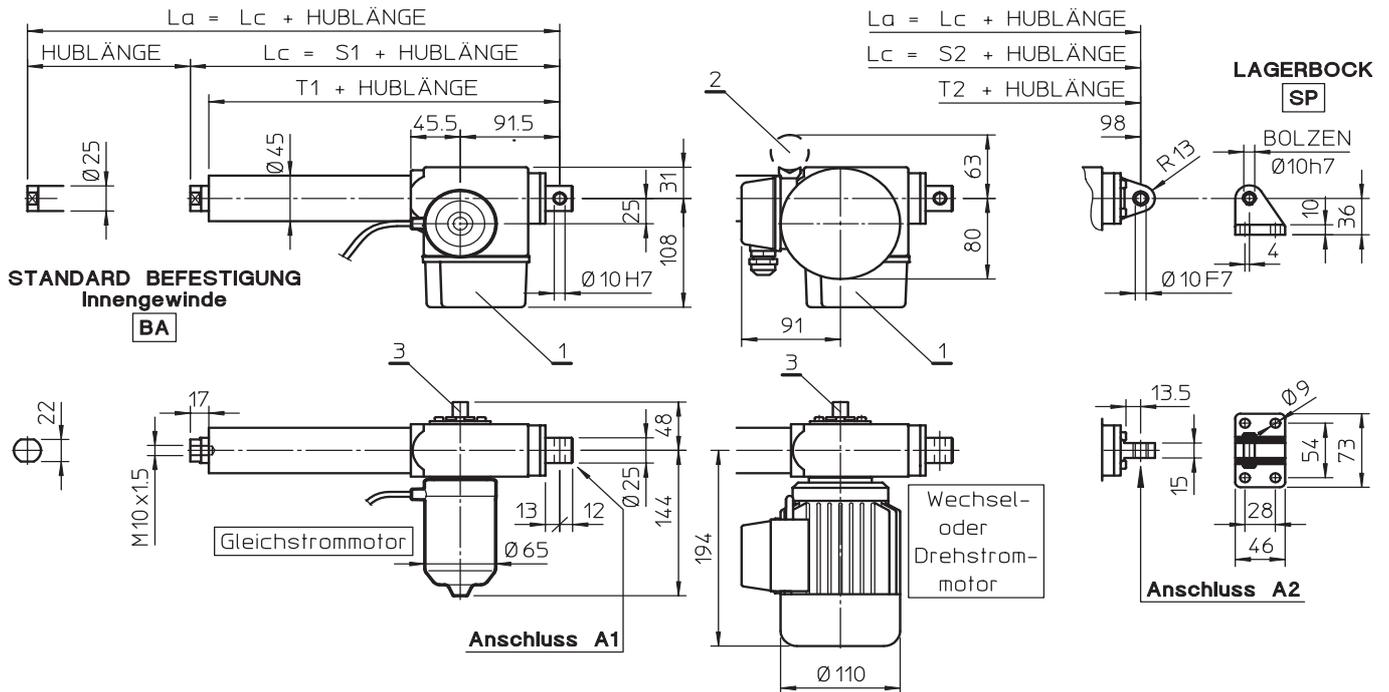
- 2 oder 3 Mikroendschalter mit einstellbaren Nocken aktiviert (Code FC2 oder FC3)
- 2 direkt auf den Motor wirkende Mikroendschalter mit einstellbaren Nocken aktiviert (Code FC2X); mit Gleich- und Wechselstrommotor lieferbar
- Rotativer Potentiometer 5 kOhm, für die Positionsüberwachung des Antriebes (Code POR 5K); alleine oder in der Ausführung mit 2 Mikroendschaltern lieferbar
- Gleichstrommotor 12 oder 24 V, Wechsel- oder Drehstrommotor
- Lagerbock mit A2 Anschluss lieferbar (Code SP)

### CLA 20

- Hubzylinder aus rostfreiem Stahl W.Nr.4301-DIN X 5 CrNi 1809
- Trapezspindel: Tr13.5x3 (1 gängig) oder Tr14x8 (P4)(2 gängig); auf Anfrage Tr14x12 (P4)(3 gängig) lieferbar

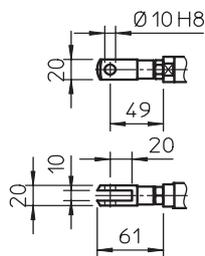
### CLA 25

- Hubzylinder aus hartverchromtem Stahl
- Handantriebswelle für Notfälle
- Trapezspindel: Tr14x4 (1 gängig) oder Tr14x8 (P4)(2 gängig); auf Anfrage Tr14x12 (P4)(3 gängig) lieferbar
- Auf Anfrage Verdrehsicherung lieferbar (Code AR)
- Auf Anfrage Kugelumlaufspindel lieferbar (Code CLB 25)

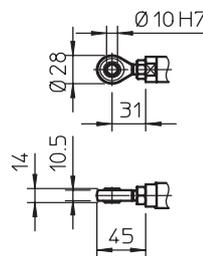


## BEFESTIGUNGSKÖPFE

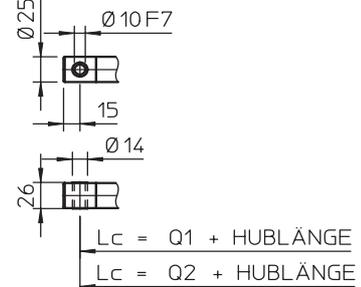
### GABELGELENKKOPF FO



### KUGELGELENKKOPF TS



### HOHLENDKOPF ROE



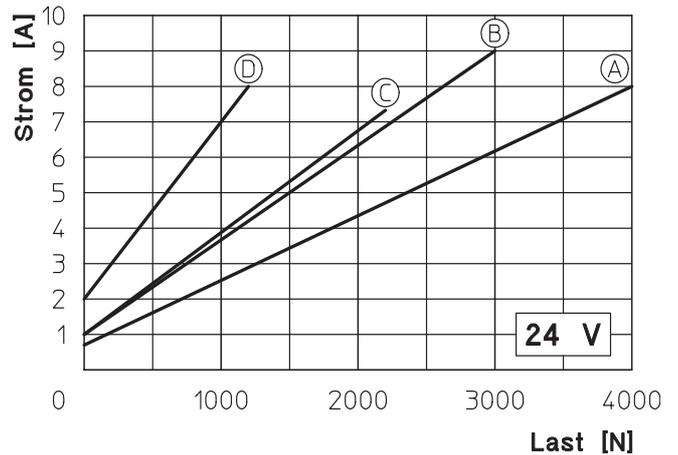
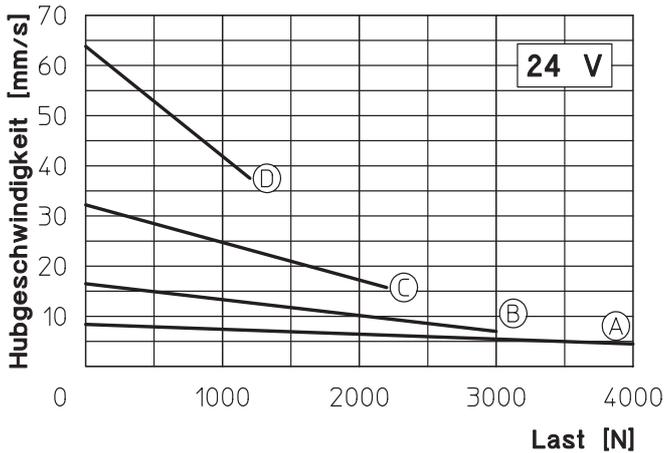
- 1 - Endschalter- und Potentiometer
- 2 - Kondensator 12.5 µF (mit Wechselstrommotor)

- 3 - Handantriebswelle für :
  - Manuelle Betätigung in Notfällen
  - Einstellung der Hublänge und des Potentiometers

ABMESSUNGEN [mm]	mit hinterem Anschluss A1			mit hinterem Anschluss A2		
	S1	T1	Q1	S2	T2	Q2
für Hublänge bis 300	190	173	195	197	180	202
für Hublänge größer als 300	202	173	207	209	180	214

BESTELLBEISPIEL								
CLA 25	RL1	C300	ROE	24 VDC	FC2X	POR5k	A2	SP
Antriebstyp	Übersetzung	Hublänge	Befestigungs-kopf	Motor	Endschalter	Rotativer Potentiometer	Hinterer Anschluss	Lagerbock

LEISTUNGEN mit Gleichstrommotor 24 V			
$V_{HUB}$ [mm/s]	MAX. LAST [N]	ÜBERSETZUNG	KURVE
8 ... 5	4000	RXL2	A
16 ... 7	3000	RL2	B
32 ... 16	2200	RN2	C
64 ... 37	1100	RV2	D

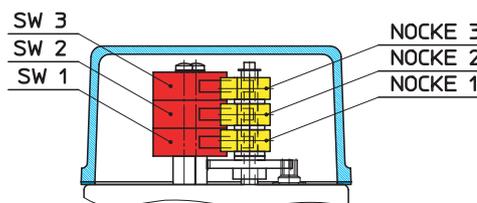
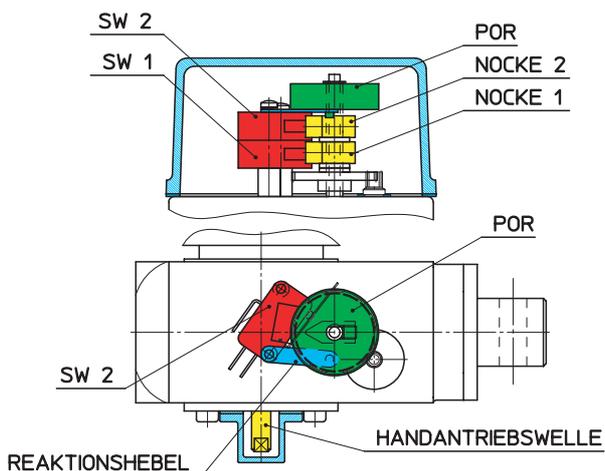


Leistungen mit Motor 12 V: bei gleicher Last, Hubgeschwindigkeit um 20% reduziert und Stromaufnahme verdoppelt

LEISTUNGEN mit Wechselstrommotor 230 V 50 Hz oder Drehstrommotor 230/400 V 50 Hz				
$V_{HUB}$ [mm/s]	MAX. LAST [N]	ÜBERSETZUNG	MOTOR	
			LEISTUNG [kW]	POLE - $V_{HUB}$ [min <sup>-1</sup> ]
1.9	4000	RXL1	0.09	4 - 1400
3.5	4000	RL1	0.09	4 - 1400
7.5	4000	RL1	0.12	2 - 2800
15	3000	RL2	0.12	2 - 2800
23	1500	RH1	0.09	4 - 1400
30	2000	RN2	0.12	2 - 2800
46	1250	RH1	0.12	2 - 2800
60	1150	RV2	0.12	2 - 2800

### FC2 + POR

### FC3



SW 1 - Mikroschalter zur Erkennung der Position Lc  
 SW 2 - Mikroschalter zur Erkennung der Position La  
 SW 3 - Mikroschalter zur Erkennung der mittleren Position  
 NOCKE 1 - Nocke entspricht der eingefahrenen Position  
 NOCKE 2 - Nocke entspricht der ausgefahrenen Position  
 NOCKE 3 - Nocke entspricht der mittleren Position  
 POR - Potentiometer